

Beatlebot迷你车

让机器人更灵动



产品介绍

Beatlebot是一款针对教研群体量身打造的可定制自主移动小车。

该平台集“学、用、玩”三大功能于一体，在强大的硬件支持下，结合丰富可开源的SDK（特别是SLAM及 navigation程序包），研究者可基于Beatlebot开展智能跟随控制、激光slam、激光导航、自主避障、图像识别、基于深度学习的目标识别以及语音识别与控制（选配麦克风阵列）等学习实验，充分满足用户入门学习和二次开发的使用需求。

系统构成

平台本体、电池系统、多传感器系统、控制系统四部分。

平台特点



开源算法包，智趣无穷

配置有丰富开源的SLAM及 navigation程序包，通过ROS节点的添加，开发者可灵活扩展所需功能模块，搭建基于ROS的应用系统；车载Jetson Nano带CUDA流处理器，可运行AI算法，实现智能跟随控制、激光slam、激光导航、自主避障、图像识别、基于深度学习的目标识别以及语音识别与控制等功能。

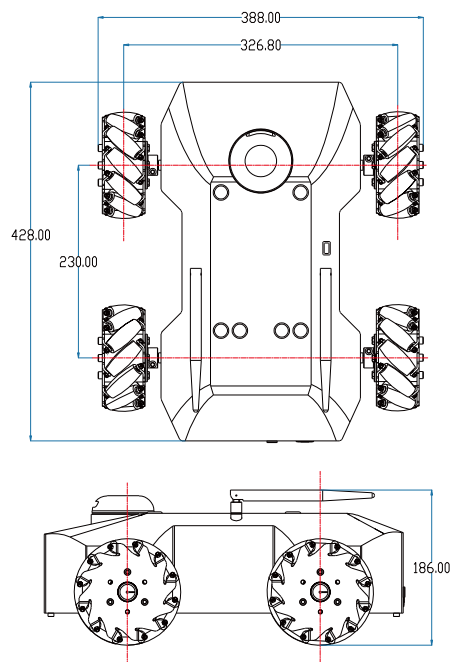


个性化搭载，定制非凡

Beatlebot配备了丰富的功能接口，解决开发过程中常见的设备扩展问题；整机支持DIY个性化定制，十分钟就能完成车身组装，开发者可根据实际需求增减零部件，充分满足入门学习和二次开发的需求。

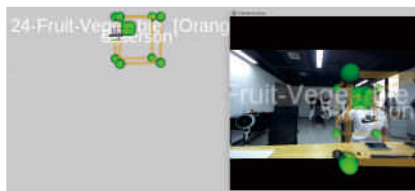
产品参数

机械参数	外形尺寸	428*388*186mm
	自重	9kg
	负载	10kg
	底盘高度	33mm
	最大速度	1m/s
	最大爬坡角	15°
	驱动方式	四轮驱动（麦克纳姆轮版）
系统参数	工作环境	室内、实验室环境
	电源接口	DC 12V输出
	系统	开源ROS系统
	控制板	Jetson nano
	电池	24v/20AH
传感器	工作时间	4h
	2D雷达	360°、测试半径16m
控制方式	声呐	有
	手柄、键盘、Web控制	
可选配件	麦克风阵列、深度相机、多功能转接板	

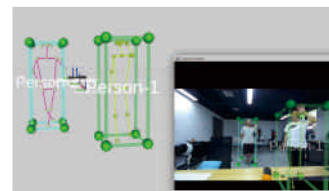


产品实践例程

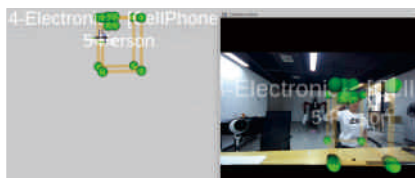
- ▶ 平台移动控制：手柄、键盘、web控制
- ▶ 智能跟随控制
- ▶ 激光SLAM
- ▶ 激光导航
- ▶ 自主避障
- ▶ 图像识别
- ▶ 基于深度学习的目标识别
- ▶ 语音识别与控制（选配麦克风阵列）



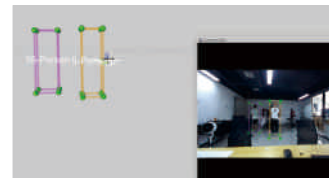
多类别物体识别（人物+水果）



人体骨架识别



多类别物体识别（人物+电子设备）



人物识别与跟踪

配套资料与服务

实验指导书



教材推荐



视频教程



多媒体教学课件



校企合作



Demo



湖南瑞森可机器人科技有限公司

HUNAN COTHINK ROBOTICS TECH.CO.,LTD.

地址：湖南省长沙市岳麓区青山路662号芯城科技园二期16栋

官网：<http://www.cothinkrobotics.com/>

邮箱：info@cothinkrobotics.com

联系方式：0731-89872400



关注微信公众号获取更多产品资讯